# 2021 第 11 届中国教育机器人大赛研学实践项目 " 弹无虚发 " 活动规则

Version: 2.0

适用于: 小学三、四、五年级

中国教育机器人大赛技术委员会 2021 年 7 月

# 一. 比赛简介(蓝色为关键信息提示)

#### 1.1. 比赛目的

活动前设计好两个乐高机器人,并在活动现场根据场地实际情况编写程序,重在考验选手对结构的认识和对程序的理解。

#### 1.2. 比赛任务

项目模拟了机器人在军事领域应用的一个场景,即机器人移动打靶训练。项目要求机器人从起点出发,沿着任务场地的黑色轨道行进,在行进的过程中需要发现轨道附近的标靶并将其击倒。

每支参赛队伍以团体的方式参加比赛,每队由最多由两名队员和两个机器人完成比赛项目。每支参赛队伍的比赛时间为 5 分钟,超过时间直接结束比赛。

### 1.3. 赛制、排名规则和奖项设置

#### 比赛排名:

- 1、先以比赛总成绩计算名次,总成绩高者排名靠前。
- 2、若总成绩一样,则以时间短的参赛队名次靠前。
- 3、出现并列成绩则给并列名次。

团队赛按照参加总决赛队伍数量的 40%来评定获奖队伍:排名前 5%的队伍获得特等奖,排名前  $5^{\sim}15\%$ 的队伍获得一等奖,排名前  $15^{\sim}30\%$ 的队伍获得二等奖,排名前  $30^{\sim}40\%$ 队伍获得三等奖。获奖数量按照比例的四舍五入确定。

# 二.比赛规则

#### 2.1 比赛场地

标准比赛场地地图如图 1 所示,场地规格说明如表 1 所示。



图 1 弹无虚发比赛地图

## 表1 弹无虚发的赛场规格

材质及	1 直接采用比较平整的地面或者桌面即可,只要承重能力在 100Kg 以上。					
表面要	2 比赛场地地图由比赛组委会统一提供,不能使用参赛队自己带来的场地比赛。					
求	3 地图材质为灯布,各种颜色和线条用计算机彩色喷绘的形式产生。					
	4 参赛队训练场地可以从技术委员会指定的厂家购买。					
	5 场地为 2750mm*1525mm 的长方形场地。					
	6 黑色轨道宽度为 21mm					
场地标	7 地图共有 8 个红色框位置代表标靶摆放位置,分别为一、二、三、四、五、					
识说明	六、七、八,标靶距离黑色轨道长度分别为 250mm、250mm、200mm、500mm、					
	350mm、350mm、250mm、350mm。					
	8 标靶高度为 200mm, 宽 120mm。					
	9 "弹无虚发"标靶位置需要裁判摆放,实际地图没有红色框。					
灯光	10 不做特别要求,但不可以有阳光直射和红外线干扰。					
	11 比赛时,场地外围观人员不能使用闪光灯进行拍照。					

## 2.2 赛场空间

在赛场地图边界以外需要留有宽度大于 30cm 的空间,在这个空间内,除了参赛队员启动机器人比赛和裁判判罚时进入,其他时间不能有任何物体,以防干扰比赛。

## 2.3 机器人要求

- (1) 只能使用大赛组委会指定 EV3 或 NXT 控制器。
- (2) 只能使用组委会指定的 lego 原装电机。

- (3) 机器人在地面投影不超出: 长 400mm×宽 400mm。
- (4) 机器人重量: ≤2kg。
- (5) 机器人可移动,并能发射物体击中标靶,传感器的种类和数量不限。
- (6) 开始任务时, 机器人一旦上电启动, 必须自主运行, 不得人为干预。
- (7) 机器人主体可以利用乐高积木或者自行设计和制造的模块进行组装。

## 三. 比赛流程

- 3.1 比赛开始
- (1) 活动开始前,由裁判抽签决定标靶位置,从已知的8个标靶中任意选5个。
- (2) 由裁判抽签决定队伍出场顺序。
- (3) 裁判宣布活动开始,各团队开始修改和调试程序,1 小时后所有团队将机器人
- (4) 各团队按照抽签决定的顺序领取机器人,并将机器人放到出发区,在裁判宣布开始的 同时启动机器人,在规定的5分钟内完成任务并由裁判记录成绩。
- 3.2 停止和恢复

由主裁判宣布停止每节比赛和重新开始一节的比赛。

3.3 比赛结束

当主裁判宣布结束比赛时表示比赛结束,参赛员从赛场拿走各自的机器人。

- 3.4 每节比赛的胜负判定和计分
- (1) 机器人可在标靶前移动或停止进行射击,每支团队的两个机器人必须有分工,击倒标 靶不能由一个机器人完成,否则扣除总分的一半分数。
- (2) 击中的标靶数即统计 5 个目标标靶中有多少个被击倒,击倒一个标靶得 20 分。
- (3) 误击的标靶数即 8 个标靶中剩余 3 个有多少个被击中,误击一个标靶扣 10 分。
- (4) 出现如下情况则任务结束:
  - a. 机器人顺利到达终点。
  - b. 机器人明显脱离轨道。

- c. 机器人停止运动时间超过 10 秒。
- (5) 结果分为成功与失败, 机器人顺利到达终点则成功, 否则失败。
- (6) 每个团队在比赛时间 5 分钟内只有 1 次机会完成任务。
- (7) 成绩采用分值优先原则,分值越高成绩越好,在相同分值下看任务结果,成功则成绩 更高,在分值和结果都一致的情况下比较用时,用时短的排名靠前。
- (8) 成绩记为三部分:

第一部分为击中的标靶数量, 第二部分为误击的标靶数, 第三部分为比赛用时, 第四部分为比赛结果;

任务成绩表如下表所示:

队名/姓名	击中标靶数	误击标靶数	比赛用时	比赛结果	成绩排名

## 四.违规行为与处罚方式

有以下行为,将被当作违规者处罚:

- (1) 只能采用发射子弹的方式将标靶击倒,不可以通过机器人上手爪、推杆等物件和方式 将标靶放倒,否则该标靶不记得分。
- (2) 团队内成员间不可共用机器人,团队和团队间不可相互借用机器人,否则视为作弊, 裁判直接取消资格和成绩。
- (3) 为了能公平和公正进行比赛,对于不符合机器人要求的队伍其得分直接扣除50分。

# 五.比赛中的事故处理

(1) 要求停止比赛: 当参赛者的机器人发生意外使得比赛无法继续,参赛者可以要求停止比赛。

- (2) 不能继续比赛:如果因为机器人发生意外导致比赛无法继续下去,那么该参赛者将会结束比赛。
- (3) 意外事故处理时间: 在受伤或发生意外的情况下, 比赛是否继续将由裁判和委员会成员决定。决定时间不超过5分钟。

## 六.声明异议

- (1) 比赛中,不能对裁判的判决有异议。
- (2) 在比赛结束之后,如果对判罚有任何疑问,可以向仲裁委员会提出异议并提交视频证据。